(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2000年12月21日(21.12.2000)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 00/78053 A1

(51) 国際特許分類7:

(74) 代理人: 細江利昭(HOSOE, Toshiaki); 〒221-0822 神 奈川県横浜市神奈川区西神奈川一丁目 3番6号 コー

ポフジ605号 Kanagawa (JP).

(21) 国際出願番号:

(22) 国際出願日:

PCT/JP00/00848

2000年2月16日(16.02.2000)

H04N 7/50, 5/232

(81) 指定国 (国内): CN, KR, US.

(25) 国際出願の言語:

日本語

(84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願平11/167156 1999年6月14日(14.06.1999) 添付公開書類:

国際調査報告書

(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 株式会社 ニコン (NIKON CORPORATION) [JP/JP]; 〒100-1005 東京都千代田区丸の内三丁目2番3号 Tokyo (JP).

2文字コード及び他の略語については、 定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

(72) 発明者; および

(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 国場英康 (KU-NIBA, Hideyasu) [JP/JP]; 〒100-1005 東京都千代田区 丸の内三丁目2番3号 株式会社 ニコン内 Tokyo (JP).

(54) Title: COMPRESSION ENCODING METHOD, RECORDED MEDIUM ON WHICH COMPRESSION ENCODING PRO-GRAM IS RECORDED, AND IMAGING DEVICE

(54) 発明の名称: 圧縮符号化方法、圧縮符号化プログラムを記録した記録媒体及び撮像装置

A (REN) A...START S16...DETERMINE INITIAL SCALE PACTOR ISF DEPENDING ON IMAGING 機会施度設定と目標圧縮率とに応じて初期スンータファナク!却を決定する ~ 516 SERSITIVITY SETTING AND OBJECTIVE COMPRESSION RATIO **開後アーナを初期スケールファクタISPで試し圧縮する** .COMPRESS IMAGE DATA ON TRIAL BY MEANS OF INITIAL SCALE FACTOR ISP S18...BOW IMAGING SENSITIVITY IS SET? C 1 = C 1 (501199 C 2 = C 2(591899 S21...CALCULATE a=(log(ACVdata)-C2)/(log(ISF)+C1) FROM TRIAL DATA OF (INITIAL SCALE FACTOR ISF, AMOUNT OF CODES (初期スケールファクタ)は、許考量はNdata) のは行データから a= {log (ACNdata) - C2 / (log (以) + C1) を製出し、東定係数aを決定する ACVdata) AND DETERMINE UNDETERMINED COEFFICIENT a S22...CALCULATE HSF=(ACVdata/TCV)(-1/a).ISF AND OBJECTIVE SCALE PACTOR HSF NSF= (ACV血は/TCV)(-1/a)・ISF を算出し、目標スケールファクタNSPを求める \$23... MULTIPLY STANDARD QUANTIZATION TABLE BY OBJECTIVE SCALE FACTOR HSF TO CREATE QUANTIZATION TABLE 線準量子化テーブルに目標は1-57/99NS を乗じて量子化テーブルを作成する DIVIDE THAGE DATA THTO BLOCKS AND ORTHOGONALLY TRANSFOR 製造データングロック分けした後 それぞれ概交変換する S25...QUANTIES ORTHOGONAL TRANSFORMATION CONFFICIENT BY MEANS OF QUANTIZATION TABLE **寛交変換係数を量子化テーブルで量子化** \$26...EHCODE QUANTISED TRANSFORMATION COMPTICIENT \$27...AMOUNT OF CODES ACVIDATE IS EQUAL TO OBJECTIVE AMOUNT OF CODES TOV IN ALLOWABLE RANGE? 符号をLEYONIAと目標符号最下でVとは 許容表面内で等しいか B (MT

(57) Abstract: Compression parameters are narrowed under the condition of when image data is captured in imaging. Compression is performed on trial by using the narrowed parameters. The "statistical relationships between the compression parameters and the amount of compressed codes" with limited imaging conditions are preparatorily determined and adequate ones of the statistical relationships are used under the imaging conditions of the object to be compressed thereby to estimate the compression parameters with high precision. A correction processing of the errors of estimation of the compression parameters are determined for each imaging condition of the object and properly used under the imaging conditions. A standard compression allocation proportion (quantization table before multiplication by the scale factor) in the frequency range for each imaging condition is preparatorily determined in view of subjective evaluation and properly used according to the imaging conditions of the object to be compressed.

[続葉有]



画像データの撮像時の条件から圧縮パラメータを絞り込み、その圧縮パラメータで試し圧縮を実行する。また、撮像条件の限定付きで「圧縮パラメータと圧縮符号量との統計的関係」を準備しておき、これらの統計的関係を圧縮対象の撮像条件で使い分けることで、圧縮パラメータの推定を精度良く行う。さらに、撮像条件ごとに分けて圧縮パラメータの推定誤差の補正処理を定め、圧縮対象の撮像条件に応じてこれらの補正処理を使い分ける。また、撮像条件ごとに周波数領域での標準圧縮配分率(スケールファクタ乗算前の量子化テーブル等)を主観評価などから用意し、圧縮対象の撮像条件に応じて使い分ける。

明細書

圧縮符号化方法、圧縮符号化プログラムを記録した記録媒体及び撮像装置

技術分野

本発明は、圧縮符号化方法、圧縮符号化プログラムを記録した記録媒体、及び撮像装置に関するものであり、特に、本発明は、画像データの撮像条件(画像データを撮像した際の設定条件または撮影環境の条件)を有効利用して、画像データを適正に圧縮符号化する技術に関するものである。本発明による圧縮符号化方法によれば、圧縮パラメータの推定を適切かつ正確に行うことが可能となったり、撮像条件に起因する圧縮パラメータの推定誤差を厳密に補正することができたり、画像データのノイズを目立たなくしたり、画質劣化を抑えることが可能となる。

背景技術

15 一般に、電子カメラやコンピュータなどでは、記録媒体に画像データを効率よく記録するため、画像データに対して圧縮符号化(例えばJP E G 圧縮など)の処理を施す。

以下、代表的なJPEG圧縮の手順を下記(1)~(4)に示す。

- (1)画像データを、8×8画素程度の画素ブロックに分割する。これ 20 らの画素ブロックにDCT変換(離散コサイン変換)などの直交変換を 施し、画像データを空間周波数成分に変換する。
 - (2)周波数領域での圧縮配分率を決定する標準として、8×8程度の空間周波数成分に対する量子化の刻みをそれぞれ定義した標準量子化テーブルを用意する。この標準量子化テーブルにスケールファクタSFを

乗じて、実際に使用する周波数領域での圧縮配分率を決定する量子化テーブルを作成する。

- (3)上記で作成した量子化テーブルを用いて、DCT変換後の変換係数を量子化する。
- 5 (4)量子化後のデータに対し、可変長符号化やランレングス符号化な どの符号化を施す。

ところで、上記のような手順を経た場合、画像データの個体差によって圧縮後の符号量は大きくばらつく。そこで、一般的なJPEG圧縮では、複数回の試し圧縮を行いながらスケールファクタの値を調整して、

10 最終的な符号量を所望の範囲内に納める。

なお、本特許出願に関する書類の中では、上記スケールファクタのように、圧縮符号化の処理過程において圧縮符号量の大きさに影響を与える調整可能な要素を総称して、『圧縮パラメータ』と呼ぶ。

一般に、画像データは、撮像時のカメラ設定や撮影環境などの違いに よって、空間周波数成分やノイズ量などの特徴が変化する。しかしなが ら、従来の圧縮符号化方法では、撮像条件の異なる画像データに対して も、一律に同じ圧縮符号化の処理が施されていた。そのため、特殊な撮 像条件の下で撮像した画像データについては、一般的な圧縮符号化がな かなか通用せず、目標の圧縮符号量に圧縮できるまで試し圧縮を何度も 20 繰り返すなどの不具合が生じやすかった。

また、特殊な撮像条件の元で撮像された画像データは、ノイズの空間 周波数分布などが特異なため、復号化後にノイズが目立ちやすかったり、 画質劣化が著しいなどの不具合が生じやすかった。

25 発明の開示

本発明では、画像データの圧縮符号化処理に際して、画像データを撮

像した際の条件を有効利用することにより、画像データを適正に圧縮符 号化することを目的とする。

特に、請求の範囲第1項~第4項に記載の発明では、画像データを撮像した際の条件を有効利用することにより、画像データを所望の圧縮符号量まで迅速に圧縮符号化することを目的とする。

請求の範囲第5項に記載の発明では、画像データを撮像した際の条件を有効利用することにより、空間周波数領域上での圧縮配分を柔軟に変更することを目的とする。

請求の範囲第6項~第9項に記載の発明では、圧縮符号化方法を適正 10 化する上で有効な撮像条件のバリエーションを具体的に示すことを目的 とする。

請求の範囲第10項に記載の発明では、請求の範囲第1項~第9項のいずれか一項に記載の圧縮符号化方法をコンピュータ上で実現するための圧縮符号化プログラムを記録した記録媒体を提供することを目的とする。

以下、本発明の内容を説明する。

5

15

(請求の範囲第1項に記載の発明)

請求の範囲第1項に記載の発明は、試行用の圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する試行ステップと、試行ステップにおける画像データの圧縮結果に基づいて、画像データを目標の圧縮符号量に圧縮するための圧縮パラメータを推定するパラメータ推定ステップと、パラメータ推定ステップで推定した圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する圧縮ステップとを有してなり、試行ステップは、画像データの撮像条件を取得し、当該撮像条件または撮像条件の区分に対応して試行用の圧縮パラメータを変更するものである圧縮符号化方法である。

本願の発明者は、目標の圧縮符号量を達成する上で標準的な圧縮パラ メータ (例えば、図4,図5,図11に示す白丸箇所)が、画像データ の撮像条件に応じて変化することを発見した。したがって、画像データ の撮像条件が分かれば、標準的な圧縮パラメータをある程度まで正確に 絞り込むことができる。

請求の範囲第1項の発明における試行ステップでは、撮像条件に応じ て、試行用の圧縮パラメータを変更する。このとき、撮像条件から得ら れる標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとして選ぶこ とが可能となる。この場合、より正解に近い圧縮パラメータから試し圧 縮を開始する可能性が高くなる。したがって、目標の圧縮符号量に到達 するまでの試行回数は短縮され、圧縮符号化に要する処理時間は効率的 に削減される。

また、正解近くの圧縮パラメータから得られる試し圧縮の結果は、正 解近傍における圧縮パラメータと圧縮符号量との関係を正確に反映す る。したがって、パラメータ推定ステップでは、この正確な試行結果に 基づいて、正確な圧縮パラメータを推定することが可能となる。

すなわち、請求の範囲第1項に記載の圧縮符号化方法では、撮像条件 から適切と思われる圧縮パラメータを選択して、試行用の圧縮パラメー タとすることができる。この場合、正解近くの圧縮パラメータから試し 圧縮を開始できる可能性が高く、圧縮パラメータの推定を適切かつ正確 に行うことが可能となる。

(請求の範囲第2項に記載の発明)

5

10

15

20

請求の範囲第2項に記載の発明は、試行用の圧縮パラメータを使用し て、画像データを圧縮符号化する試行ステップと、試行ステップにおけ る画像データの圧縮結果を、予め複数の画像データを試験的に圧縮符号 25 化して得た「圧縮パラメータと圧縮符号量との統計的関係」に当てはめ て、画像データを目標の圧縮符号量に圧縮するための圧縮パラメータを 推定するパラメータ推定ステップと、パラメータ推定ステップで推定し た圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する圧縮ステッ プとを有してなり、パラメータ推定ステップは、撮像条件のバリエーションごとに統計的関係を準備しておき、画像データの撮像条件または撮 像条件の区分に対応して統計的関係を選択使用するものである圧縮符号 化方法である。

請求の範囲第2項に記載の発明におけるパラメータ推定ステップでは、撮像条件のバリエーションごとに、統計的関係を準備する。このような統計的関係は、撮像条件によって母集団が予め限定されるため、統計的なデータのばらつきは少なく、信頼性が非常に高くなる。

さらに、上記のパラメータ推定ステップでは、これらの信頼性の高い統計的関係を、圧縮対象の撮像条件に応じて使い分ける。したがって、 正確かつ適切な統計的関係に基づいて圧縮パラメータを推定することと なり、パラメータ推定の精度は一段と高くなる。

すなわち、請求の範囲第 2 項に記載の圧縮符号化方法では、撮像条件 ごとに分けて「圧縮パラメータと圧縮符号量との統計的関係」を準備す る。したがって、撮像条件の特徴を反映した正確な統計的関係となり、 圧縮パラメータの推定を正確に行うことが可能となる。

20 (請求の範囲第3項に記載の発明)

5

10

15

請求の範囲第3項に記載の発明は、試行用の圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する試行ステップと、試行ステップにおける画像データの圧縮結果に基づいて、画像データを目標の圧縮符号量に圧縮するための圧縮パラメータを推定するパラメータ推定ステップと、25 パラメータ推定ステップで推定した圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する圧縮ステップとを有してなり、圧縮ステップは、

画像データの撮像条件を取得し、当該撮像条件または撮像条件の区分に 対応して、パラメータ推定ステップで推定した圧縮パラメータを補正す るものである圧縮符号化方法である。

請求の範囲第3項に記載の発明における圧縮ステップでは、パラメータ推定ステップで求めた圧縮パラメータを補正する。このような補正処理は、例えば、「パラメータ推定ステップで求めた圧縮パラメータ」と「実験的に求めた圧縮パラメータの正解値」との関係を統計分析するなどして求めることができる。

通常、このような補正処理も、画像データの撮像条件に依存して処理 10 内容が変化する。そこで、上記の圧縮ステップでは、撮像条件のバリエ ーションごとに補正処理を用意しておき、画像データの撮像条件に応じ て補正処理を使い分ける。その結果、撮像条件ごとの画像データの特徴 に柔軟に対応して、圧縮パラメータを的確に補正することが可能となる。

すなわち、請求の範囲第3項に記載の圧縮符号化方法では、試し圧縮 の結果から推定した圧縮パラメータを撮像条件に応じて補正する。した がって、撮像条件に起因する圧縮パラメータの推定誤差を厳密に補正す ることができる。

(請求の範囲第4項に記載の発明)

5

15

請求の範囲第4項に記載の発明は、周波数領域での標準圧縮配分率に 20 試行用のスケールファクタを乗じて得た周波数領域での圧縮配分率を用いて、直交変換後の画像データを量子化および符号化し、画像データの圧縮符号量を求める試行ステップと、試行ステップで求めた画像データの圧縮符号量に基づいて、画像データを目標の圧縮符号量に圧縮するためのスケールファクタを推定するパラメータ推定ステップと、周波数領 域での標準圧縮配分率に前記パラメータ推定ステップで推定したスケールファクタを乗じて得た周波数領域での圧縮配分率を用いて、直交変換

後の画像データを量子化および符号化する圧縮ステップとを有してなり、試行ステップおよび圧縮ステップは、撮像条件または撮像条件の区分ごとに周波数領域での標準圧縮配分率を準備し、画像データの撮像条件に対応して、周波数領域での標準圧縮配分率を選択使用するものである圧縮符号化方法である。

5

10

15

20

本明細書において「周波数領域での圧縮配分率」とは、周波数領域で周波数成分に対して、又はその区分毎に定められた情報の圧縮度のことであり、「周波数領域での標準圧縮配分率」とはその標準値のことである。典型的には、JPEG の場合における量子化テーブル中の数値によって決められる周波数区分ごとの圧縮率がこれにあたる。wavelet 変換の場合にもサブバンド毎の量子化ステップのテーブルを与えることができて、それで周波数領域での圧縮配分率を制御できる。

また、変換係数の上位ビットから符号化することも可能で、その際に周波数成分毎に重みを変えることもできる。例えば、低周波成分を a、中周波成分を b、高周波成分を c として、各ビットを(最下位ビットを a0、最上位ビットを a7)とした時に a2 ビット分づつ重みを変えて符号化し、所定の容量に達した所で打ち切るような方式をとると、符号化の順番は、a7→a6→a5→a7→a4→a6→a3→a5→a7→a6→a3→a8→a8→a90

請求の範囲第4項に記載の発明における圧縮符号化方法では、圧縮対象の撮像条件によって周波数領域での標準圧縮配分率を使い分ける。

25 したがって、本発明においては、撮像条件ごとの画像データの特徴変 化に対応して、低域空間周波数成分と高域空間周波数成分との圧縮配分 を柔軟に変更することなどが可能となる。圧縮対象の撮像条件によって 周波数領域での標準圧縮配分率を使い分ける典型的な方法としては、圧 縮対象の撮像条件に対応して、それぞれ異なる量子化テーブルを使用す る方法がある。

5 特に、請求の範囲第4項に記載の発明における圧縮符号化方法では、 試行ステップの段階から周波数領域での標準圧縮配分率を使い分ける。 したがって、圧縮ステップと同様の条件で試し圧縮を行うことが可能と なり、圧縮パラメータの推定をより正確に行うことが可能となる。

すなわち、請求の範囲第4項に記載の圧縮符号化方法では、周波数領 10 域での標準圧縮配分率(たとえばスケールファクタ乗算前の量子化テーブル)を画像データの撮像条件に応じて変更する。したがって、撮像条件ごとの画像データの特徴に対応して、各空間周波数成分の圧縮配分を柔軟に変更し、画像データのノイズを目立たなくしたり、画質劣化を抑えることが可能となる。

15 (請求の範囲第5項に記載の発明)

20

請求の範囲第5項に記載の発明は、画像データを直交変換して変換係数を求める直交変換ステップと、直交変換ステップで求めた変換係数を、周波数領域での圧縮配分率に従って量子化する量子化ステップと、量子化ステップで量子化された変換係数を符号化する符号化ステップとを有してなり、量子化ステップは、画像データの撮像条件または撮像条件の区分に対応して周波数領域での圧縮配分率を変更することにより、空間周波数領域上の圧縮配分を変更するものである圧縮符号化方法である。

請求の範囲第5項に記載の発明における圧縮符号化方法では、圧縮対象の撮像条件によって、周波数領域での圧縮配分率(たとえば量子化テーブルの量子化係数)を変更する。したがって、撮像条件ごとの画像データの特徴変化に対応して、低域空間周波数成分と高域空間周波数成分

との圧縮配分を柔軟に変更することなどが可能となる。よって、画像データのノイズを目立たなくしたり、画質劣化を抑えることが可能となる。 (請求の範囲第6項に記載の発明)

請求の範囲第6項に記載の発明は、請求の範囲第1項ないし請求の範囲第5項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法であって、撮像条件が、前記画像データを撮像した撮像部の条件である、撮像感度設定、信号ゲイン、ガンマ補正カーブ、電子ズームの有無、電子ズームの倍率、シャッタ速度、ホワイトバランス調整値、特殊撮影効果、階調の少なくとも一つであるものである。

- 10 請求の範囲第6項に記載の圧縮符号化方法は、下記撮像条件の少なくとも一つを使用する。
 - 〇撮像感度設定・・この撮像条件では、主として画像データのノイズ量が変化する。したがって、ノイズ量の変化に適応した圧縮符号化が可能 となる。
- 15 〇信号ゲイン・・・この撮像条件では、主として画像データのノイズ量が変化する。したがって、ノイズ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- 〇ガンマ補正カーブ・・この撮像条件では、主として画像データのノイズ量と輝度階調が変化する。したがって、これらの変化に適応した圧縮 20 符号化が可能となる。
 - 〇電子ズームの有無・・この撮像条件では、主として画像データの実質 的な解像度が変化する。したがって、実質的な解像度の変化に適応した 圧縮符号化が可能となる。
- 〇電子ズームの倍率・・この撮像条件では、主として画像データの実質 25 的な解像度が変化する。したがって、実質的な解像度の変化に適応した 圧縮符号化が可能となる。

- 〇シャッタ速度・・この撮像条件では、主として画像のブレ量が変化する。また、撮像部での蓄積時間が長くなることにより、画像データのノイズ量も増大する。したがって、ブレ量およびノイズ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- 5 〇ホワイトバランス調整値・・この撮像条件からは、主として画像データの撮影場所や撮影時刻を推定できる。したがって、撮像場所や撮影時刻の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- 〇特殊撮影効果・・この撮像条件からは、特殊撮影効果ごとに生じる画像データの特徴を推測できる。したがって、個々の特殊撮影効果に適応 10 した圧縮符号化が可能となる。
 - ○階調・・この撮像条件では、主として画像データのコントラストやディテールが変化する。したがって、これらの変化に適応した圧縮符号化が可能となる。

(請求の範囲第7項に記載の発明)

25

15 請求の範囲第7項に記載の発明は、請求の範囲第1項ないし請求の範囲第5項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件が、前記画像データを撮像した撮影環境の条件である、ストロボ使用の有無、スローシンクロ使用の有無、日中シンクロ使用の有無、測光値、マルチパターン測光値、被写体の配光状態、縦位置撮影の有無、カメラプレ量、温度の少なくとも一つであるものである。

請求の範囲第7項に記載の圧縮符号化方法は、下記撮像条件の少なくとも一つを使用する。

- 〇ストロボ使用の有無・・この撮像条件では、背景における黒潰れの発生度合いや画像ブレなどが主として変化する。したがって、これらの変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- 〇スローシンクロ使用の有無・・この撮像条件では、単なるストロボ使

用に比べて黒潰れの発生頻度が低い。したがって、このような変化に適応した圧縮符号化が可能となる。

〇日中シンクロ使用の有無・・この撮像条件では、単なるストロボ使用 に比べて黒潰れの発生頻度が極めて低い。したがって、このような変化 に適応した圧縮符号化が可能となる。

5

〇測光値・・・この撮像条件からは、測光値ごとに異なる画像データの 特徴を推測できる。したがって、測光値による画像データの変化に適応 した圧縮符号化が可能となる。

〇マルチパターン測光値・・この撮像条件からは、主として被写体の配10 光状態を推測できる。したがって、配光状態による画像データの変化に 適応した圧縮符号化が可能となる。

〇被写体の配光状態・・この撮像条件からは、被写体の配光状態が分かる。したがって、配光状態による画像データの変化に適応した圧縮符号 化が可能となる。

15 〇縦位置撮影か否か・・この撮像条件では、主として画面構成が変化する。したがって、画面構成の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。 〇カメラブレ量・・この撮像条件では、主として画像のブレ量が変化する。したがって、ブレ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。

○温度・・この撮像条件では、主として画像データのノイズ量が変化す 20 る。したがって、ノイズ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。 (請求の範囲第8項に記載の発明)

請求の範囲第8項に記載の発明は、請求の範囲第1項ないし請求の範囲第4項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件が、前記画像データを撮像した撮影レンズの条件である、マクロ撮影 の有無、像倍率、被写界深度、絞り値、焦点距離、撮影画角、被写体距離、合焦状況、多点合焦状況、撮影レンズの種別の少なくとも一つであ

PCT/JP00/00848

るものである。

請求の範囲第8項に記載の圧縮符号化方法は、下記撮像条件の少なくとも一つを使用するので、それぞれ、下記に記載する作用効果が得られる。

- 5 〇マクロ撮影の有無・・この撮像条件からは、マクロ撮影の有無による 画像データの変化を推測できる。したがって、この変化に適応した圧縮 符号化が可能となる。
 - 〇像倍率・・この撮像条件からは、像倍率による画像データの変化を推 測できる。したがって、この変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- 10 〇被写界深度・・この撮像条件では、主として画面内のボケ量が変化する。したがって、ボケ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
 - ○絞り値・・この撮像条件では、主として画面内のボケ量が変化する。 したがって、ボケ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- ○焦点距離・・この撮像条件では、主として被写界深度や像倍率や構図15 (遠近感)などが変化する。したがって、これらの変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
 - 〇撮影画角・・この撮像条件では、主として被写界深度や像倍率や構図 (遠近感)などが変化する。したがって、これらの変化に適応した圧縮 符号化が可能となる。
- 20 ○被写体距離・・この撮像条件では、主として被写界深度や像倍率や構図(遠近感)などが変化する。したがって、これらの変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
 - 〇合焦状況・・この撮像条件からは、主として画面内のボケ量が分かる。 したがって、ボケ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。
- 25 〇多点の合焦状況・・この撮像条件からは、画面内を占めるボケ面積や ボケ位置が推測できる。したがって、これらの変化に適応した圧縮符号

化が可能となる。

〇撮影レンズの種別・・この撮像条件からは、撮影レンズの種別による 画像データの変化が分かる。したがって、この変化に適応した圧縮符号 化が可能となる。

5 (請求の範囲第9項に記載の発明)

請求の範囲第9項に記載の発明は、請求の範囲第5項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件が、前記画像データを撮像した撮影レンズの条件である、像倍率、合焦状況、多点合焦状況の少なくとも一つであるものである。

10 請求の範囲第 9 項に記載の圧縮符号化方法は、下記撮像条件の少なくとも一つを使用するので、それぞれ、下記に記載する作用効果が得られる。

○像倍率・・この撮像条件からは、像倍率による画像データの変化を推 測できる。したがって、この変化に適応した圧縮符号化が可能となる。

15 〇合焦状況・・この撮像条件からは、主として画面内のボケ量が分かる。 したがって、ボケ量の変化に適応した圧縮符号化が可能となる。

〇多点の合焦状況・・この撮像条件からは、画面内を占めるボケ面積やボケ位置が推測できる。したがって、これらの変化に適応した圧縮符号 化が可能となる。

20 (請求の範囲第10項に記載の発明)

請求の範囲第10項に記載の記録媒体には、請求の範囲第1項ないし 第9項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法をコンピュータに実行さ せるための圧縮符号化プログラムが記録される。

請求の範囲第10項に記載の記録媒体には、圧縮符号化プログラムが 25 記録される。この圧縮符号化プログラムをコンピュータで実行すること により、請求の範囲第1項~第9項のいずれか1項に記載の圧縮符号化 方法をコンピュータ上で実現することができる。なお、請求の範囲第1 0項において「機械読み取り可能」とは、コンピュータや電気回路等で 読み取りが可能であることを意味する。

(請求の範囲第11項に記載の発明)

請求の範囲第11項に記載の発明は、請求の範囲第10項に記載の記 5 録媒体を有してなる撮像装置である。

電子カメラ、ディジタル式ビデオカメラ等の撮像装置の画素数は飛躍 的に増加しており、200メガビクセルを超えるような画素数を有する 電子カメラも市販されている。これらの撮像装置においては、その画像 10 メモリに画像情報を圧縮して記憶することが必須である。本発明におい ては、請求の範囲第10項に記載の記録媒体を内蔵し、その中のプログ ラムを使用して、撮像された画像情報を圧縮して記憶媒体に記憶するこ とができるので、多量の情報を付属する記録媒体に記憶させることがで きる。

15

図面の簡単な説明

図1は、電子カメラの構成を示すブロック図である。

図2は、第1の実施形態における圧縮符号化の前準備の手順を示す流 れ図である。

20 図3は、初期スケールファクタISFのデータテーブルである。

図4は、(ISO200)および(ストロボ使用せず)の撮像条件で撮 像したテスト画像について、スケールファクタと圧縮符号量との関係を 示すグラフである。

図5は、ISO1600の撮像条件で撮像したテスト画像について、

スケールファクタと圧縮符号量との関係を示すグラフである。 25

図6は、未定係数a, bをプロットしたグラフである。

図7は、第1の実施形態における圧縮符号化方法を説明する流れ図で ある。

図8は、1回の試し圧縮から推定した目標スケールファクタと、圧縮率1/4を得るための正確なスケールファクタ(実測値)との相関関係を示すグラフである。

図9は、第2の実施形態における圧縮符号化の前準備の手順を示した 流れ図である。

図10は、第2の実施形態における圧縮符号化方法を説明する流れ図である。

10 図 1 1 は、ストロボを使用して撮像されたテスト画像について、スケールファクタと圧縮符号量との関係を示すグラフである。

図12は、初期スケールファクタISFのデータテーブルである。

図13は、1回の試し圧縮から推定した目標スケールファクタと、圧縮率1/4を得るための正確なスケールファクタ(実測値)との相関関15 係を示すグラフである。

図14は、第3の実施形態における圧縮符号化の前準備の手順を示した流れ図である。

図15は、撮像感度設定に対応する標準量子化テーブルの一例を示す 図である。

20 図16は、第3の実施形態における圧縮符号化方法を示した流れ図である。

発明を実施するための最良の形態

5

以下、本発明をより詳細に説述するために、添付の図面に従って本発 25 明の実施形態について最良と思われるものを説明するが、その内容は本 発明の範囲を限定するものでないことは言うまでもない。 5

10

<第1の実施形態>

図1は、電子カメラ10の構成を示すブロック図である。

図1において、電子カメラ10には、撮影レンズ11およびストロボ発光部12が装着される。この撮影レンズ11の像空間には、撮像素子13が配置される。この撮像素子13において生成される画像データは、信号処理部15、A/D変換部16、画像処理部17を順に介して処理された後、デジタルの画像データとして圧縮処理部18に与えられる。

圧縮処理部18は、この画像データを圧縮符号化して、記録部19に 出力する。記録部19は、圧縮された画像データを、メモリーカードな どの記録媒体(図示せず)に記録する。

また、電子カメラ10には、マイクロプロセッサからなる制御部21、マルチパターン測光を行うマルチ測光部22、焦点検出を行う焦点検出部(または測距を行う測距部)23、カメラ操作やモード設定を行うための操作釦群24などが設けられる。

- 制御部21は、マルチ測光部22、焦点検出部(または測距部)23、および操作釦群24などから、検出情報を取得する。制御部21は、これらの検出情報に基づいて、画像データの撮像条件(例えば、撮像感度設定など)を判断する。制御部21は、上述した撮影レンズ11、ストロボ発光部12、撮像素子13、信号処理部15、A/D変換部16、
 20 画像処理部17をそれぞれ制御して、撮像条件に合った撮像動作を実行
 - 一方、圧縮処理部18は、この撮像条件を制御部21から取得する。 圧縮処理部18では、この撮像条件を適正な圧縮符号化を行うための有 効情報として利用する。以下、本発明の特徴である、この圧縮処理部1 8の動作について詳しく説明する。

(圧縮符号化の前準備)

させる。

25

図2は、圧縮符号化の前準備の手順を示した流れ図である。このような前準備は、通常、圧縮処理部18の開発者によって実施される。なお、電子カメラ10のユーザが、撮影頻度の高い画像データを具体的に選んで前準備を実行しても勿論かまわない。

5 この図2を用いて、前準備の手順を説明する。なお、ここでは、説明 の都合上、前準備の実行者を開発者と仮定している。

まず、開発者は、電子カメラ10の撮像感度設定を変更しながら、なるべく多種類の被写体やシーンを撮影する。開発者は、このように収集した非圧縮の画像データ(以下「テスト画像」という)に対して、DCT変換を実行する(図2、S11)。

10

20

次に、開発者は、DCT変換を終えた各テスト画像に対して、スケールファクタSFの値を徐々に変えながら量子化および符号化を反復実行し、(スケールファクタSF, 圧縮符号量ACVdata)のデータを多数求める(図2、S12)。

15 図4は、撮像感度 ISO200 のテスト画像について求めた、これらのデータをプロットしたグラフである。また、図5は、撮像感度 ISO1600 のテスト画像について求めたデータをプロットしたグラフである。

これらの図4および図5に示されるように、撮像感度の違いによって、 グラフ上のデータ分布には、明確な違いが現れる。このようなデータ分 布の違いは、撮像感度設定に依存するノイズ量の違いに起因すると考え られる。

ここで、開発者は、図4および図5のグラフから、目標圧縮率1/4, 1/8,1/16を達成する上で標準的と思われるスケールファクタS Fをそれぞれ選び出し(図4および図5に示す白丸箇所)、初期スケール ファクタISFとする。標準的と思われるスケールファクタSFの選定 方法は、たとえば、図4、図5における各グラフが、各目標圧縮率を横 5

10

20

切る点の平均値をとる方法が考えられる。

図3は、このように選ばれた初期スケールファクタISFをデータテーブルに並べたものである。開発者は、このようなデータテーブルを、 圧縮処理部18内の書き換え可能なメモリ領域に格納する(図2、S1 3)。

次に、開発者は、図4および図5に示すデータを回帰分析し、1 o g (ACV data) = a · 1 o g (SF) + b · · · [1] に当てはまる未定係数 a , bをテスト画像ごとに求める(図2、S14)。なお、ここでの回帰分析は、回帰式とデータとの一致度をより高めるため、スケールファクタの範囲を0. 1 ~ 1 . 0 に限定して行っている。

図6は、このようにして求めた未定係数 a, bを、横軸を a とし、縦軸を b としてプロットしたものである。図6から分かるように、未定係数 a, b の分布は、撮像感度設定の違いによって2つに分かれる。

ここで、開発者は、撮像感度設定ごとに分けて、未定係数 a, b の回 15 帰分析を行い、

ISO200 の場合: $b = C \, 1_{\, I \, S \, O \, 2 \, O \, O} \cdot a + C \, 2_{\, I \, S \, O \, 2 \, O \, O} \cdot \cdot \cdot \cdot [2]$ IS1600 の場合: $b = C \, 1_{\, I \, S \, O \, I \, 6 \, O \, O} \cdot a + C \, 2_{\, I \, S \, O \, I \, 6 \, O \, O} \cdot \cdot \cdot \cdot [3]$ に当てはまる係数 $C \, 1_{\, I \, S \, O \, 2 \, O \, O}$ 、 $C \, 2_{\, I \, S \, O \, 2 \, O \, O}$ 、 $C \, 1_{\, I \, S \, O \, I \, 6 \, O \, O}$ 、 $C \, 2_{\, I \, S}$ $O \, I \, 6 \, O \, O$ をそれぞれ求める。開発者は、これらの係数を、撮像感度設定に対応付けた状態で、圧縮処理部 $1 \, 8$ 内の書き換え可能なメモリ領域に格納する(図 2、 $S \, 1 \, 5$)。

以上の手順により、圧縮符号化の前準備を完了する。

(圧縮符号化方法の説明)

次に、具体的な圧縮符号化の手順について説明する。

25 図7は、圧縮処理部18が実行する圧縮符号化方法を説明する流れ図 である。まず、圧縮処理部18は、制御部21から画像データの撮像条

20

件(ここでは撮像感度設定)を取得する。圧縮処理部18は、この撮像 感度設定と目標圧縮率とに基づいて、前準備で作成したデータテーブル (図3)を検索し、初期スケールファクタISF(試行用の圧縮パラメ ータに対応)を決定する(図7、S16)。

- 5 圧縮処理部18は、このように決定した初期スケールファクタISFを標準量子化テーブルに乗じ、試し圧縮に使用する初期量子化テーブルを作成する。圧縮処理部18は、この初期量子化テーブルを用いて公知のJPEG圧縮手順を実行し、画像データの試し圧縮を実行する(図7、S17)。
- 次に、圧縮処理部18は、前準備で用意した係数C1_{ISO200}、C2_{ISO200}、C1_{ISO1600}、C2_{ISO1600}の中から、画像データの撮像感度設定に合致するものを選び出し、係数C1, C2とする(図7、S18, S19, S20)。

次に、圧縮処理部 1 8 は、この係数 C 1 , C 2 と、試し圧縮後の符号
15 量 A C V data と、初期スケールファクタ I S F とを下式に代入して、
a = {log(A C V data) - C 2} / {log(I S F) + C 1}・・
「4]

を算出し、未定係数 a を確定する (図7、S21)。

なお、この[式4]は、[式1]~式[3]から導出される式であり、 スケールファクタと圧縮符号量との統計的関係を表す式である。

次に、圧縮処理部18は、目標の圧縮符号量TCV(=画像データの符号量×目標圧縮率)を用いて、

 $NSF = (ACVdata/TCV)^{(-1/a)} \cdot ISF \cdot \cdot \cdot [5]$

を算出し、目標の圧縮符号量TCVを得る上で適当な目標スケールファ25 クタNSFを求める(図7、S22)。

なお、[式5]は、[式1]~[式4]に(目標スケールファクタNSF,

目標の圧縮符号量 T C V) を代入して整理し、未定係数 b を消去した式である。

続いて、圧縮処理部18は、この目標スケールファクタNSFを標準 量子化テーブルに乗じて量子化テーブルを作成する(図7、S23)。

5 圧縮処理部18は、この量子化テーブルを用いて、公知のJPEG圧 縮手順(S24~S26)を実行し、画像データを画像圧縮する。

次いで、圧縮処理部18は、画像圧縮後の符号量(これを新たにAC Vdataとする)が、目標の圧縮符号量TCVの許容範囲内に入るか否か を判定する(図7、S27)。

10 万一、許容範囲内から外れた場合(図7、S27のNO側)、圧縮処理部18は、先にステップS22で決定したNSFを新たにISFとし、ステップS27で得られた画像圧縮後の符号量ACVdataをACVdataとして、ステップS22に動作を戻し、目標スケールファクタNSFを更新して画像圧縮を再度繰り返す。一方、許容範囲内に入った場合(図7、S27のYES側)、圧縮処理部18は、所望の画像圧縮が達成されたと判断して、動作を終了する。

(第1の実施形態の効果)

20

25

以上説明したように、第1の実施形態では、撮像感度設定の情報に基づいて、なるべく正解に近い初期スケールファクタを選択する。したがって、目標の圧縮符号量に到達するまでの試し圧縮の回数を効率的に削減することが可能となる。

また、初期スケールファクタが正解に近いので、試し圧縮の結果は、 正解近傍におけるスケールファクタと圧縮符号量との関係を正確に反映 する。したがって、目標スケールファクタの推定をより正確に行うこと ができる。

その上、第1の実施形態では、統計的関係 (を規定する係数 C 1, C

2)を撮像感度設定ごとに準備する。したがって、一つ一つの統計的関係の信頼性が十分に高い。したがって、この点からも、目標スケールファクタの推定を一段と正確に行うことが可能となる。

ちなみに、図8は、1回の試し圧縮で求めた目標スケールファクタと、 圧縮率1/4を得るための正確なスケールファクタ(実測値)との関係 を、多数の画像データについてプロットしたグラフである。なお、図8 中の◇印は、撮像感度設定を区分せずに目標スケールファクタを算出し た場合であり、黒三角印は、撮像感度設定を区分して目標スケールファクタを算出した場合である。

10 この図8に明示されるように、撮像感度設定を区分した場合(黒三角印)の方が、正解ライン(図8中の点線)に一段と近く、すなわち、より正確な目標スケールファクタであることが分かる。

<第2の実施形態>

5

以下、本発明の第2の実施形態について説明する。なお、第2の実施 15 形態における電子カメラの構成については、第1の実施形態(図1)と 同じであるため、ここでの説明を省略する。

以下、第2の実施形態の特徴である、圧縮処理部18の動作について 説明する。

(圧縮符号化の前準備)

20 図 9 は、第 2 の実施形態における圧縮符号化の前準備の手順を示した 流れ図である。この図 9 を用いて、前準備の手順を説明する。なお、こ こでは、説明の都合上、前準備の実行者を開発者と仮定している。

まず、開発者は、ストロボ使用の有無を切り替えながら、なるべく多種類の被写体やシーンを電子カメラ10で撮影する。開発者は、このよ うに収集した非圧縮の画像データ(以下「テスト画像」という)に対して、DCT変換を実行する(図9、S31)。

- 5 図11は、ストロボを使用したテスト画像について、(スケールファクタSF,圧縮符号量ACVdata)のデータをプロットしたグラフである。 一方、図4は、ストロボを使用しなかったテスト画像について、(スケールファクタSF,圧縮符号量ACVdata)のデータをプロットしたグラフである。
- 10 これら図4および図11に示されるように、ストロボ使用の有無によって、グラフ上のデータ分布に違いが生じる。これは、ストロボ使用時において、背景部分などが黒くつぶれ、画像情報量が減少するためと考えられる。

ここで、開発者は、図4および図11のグラフから、目標圧縮率1/ 15 4,1/8,1/16を達成する上で標準的と思われるスケールファク タSFをそれぞれ選び出し(図4および図11に示す白丸の位置)、初期 スケールファクタISFとする。

図12は、このように選んだ初期スケールファクタISFをデータテーブルに並べたものである。開発者は、このようなデータテーブルを、

20 圧縮処理部 1 8 内の書き換え可能なメモリ領域に格納する (図 9 、 S 3 3)。

次に、開発者は、図4に示すデータを回帰分析し、

log (ACV data) = $a \cdot log$ (SF) + $b \cdot \cdot \cdot \cdot [1]$ に当てはまる未定係数 a , b を求める (図 9 、S 3 4)。

25 開発者は、このように求めた未定係数 a , b について回帰分析を行い、 $b = C \ 1 \cdot a + C \ 2 \cdot \cdot \cdot \cdot [6]$

に当てはまる係数C1、C2をそれぞれ求める。開発者は、これらの係数を、圧縮処理部18内の書き換え可能なメモリ領域に格納する(図9、S35)。

次に、開発者は、この係数 C 1 , C 2 を使って、ストロボ使用時のテ 5 スト画像について、目標スケールファクタを推定する。

図13中の◇印は、このように推定した(補正前の)目標スケールファクタをプロットしたものである。この場合、補正前の目標スケールファクタ(◇印)は、正解ライン(図13中の点線)から若干ずれた位置に分布する。

- 10 そこで、開発者は、補正前の目標スケールファクタ (◇印) について回帰分析を行い、「補正前の目標スケールファクタ」の回帰直線の式を、正解ラインの式へ補正するための補正式を求める。開発者は、この補正式を、圧縮処理部18内の書き換え可能なメモリ領域に格納する(図9、S36)。
- 15 以上の手順により、圧縮符号化の前準備を完了する。

(圧縮符号化方法の説明)

次に、具体的な圧縮符号化方法について説明する。

図10は、圧縮処理部18が実行する圧縮符号化方法を説明する流れ 図である。

- 20 まず、圧縮処理部18は、制御部21から画像データの撮像条件(ここではストロボ使用の有無)を取得する。圧縮処理部18は、このストロボ使用の有無と目標圧縮率とに基づいて、前準備で作成したデータテーブル(図12)を検索し、初期スケールファクタISFを決定する(図10、S37)。
- 25 圧縮処理部18は、このように決定した初期スケールファクタISF を標準量子化テーブルに乗じ、試し圧縮に使用する初期量子化テーブル

を作成する。圧縮処理部 1 8 は、この初期量子化テーブルを用いて公知のJPEG圧縮手順を実行し、画像データの試し圧縮を実行する。(図 1 0 S 3 8)。

次に、圧縮処理部18は、前準備で用意した係数C1,C2と、この 5 試し圧縮後の圧縮符号量ACVdataと、初期スケールファクタISFと を下式に代入して、

 $a = \{log(ACVdata) - C2\} / \{log(ISF) + C1\}$.
[7]

を算出し、未定係数 a を確定する (図10、S39)。

10 次に、圧縮処理部18は、目標の圧縮符号量TCV (=画像データの 符号量×目標圧縮率)を用いて、

NSF=(ACVdata/TCV)^(-1/a)・ISF ・・・[5] を算出し、目標の圧縮符号量TCVを得る上で適当な目標スケールファ クタNSFを求める(図10、S40)。

15 ここで、圧縮処理部 1 8 は、画像データがストロボ使用の状態で撮像 されたものか否かを判定する (図 1 0 、 S 4 1)。

ストロボを使用せずに撮像された画像データの場合、圧縮処理部18 は補正処理の必要なしと判断して、ステップS43に動作を移行する。

一方、ストロボ使用の状態で撮像された画像データの場合、圧縮処理 20 部18は、前準備で求めた補正式を用いて目標スケールファクタNSF を補正した後(図10、S42)、ステップS43に動作を移行する。

次に、圧縮処理部18は、目標スケールファクタNSFを用いて、画像データを改めて画像圧縮する(図10、43)。

ここで、圧縮処理部18は、画像圧縮後の符号量(これを新たにAC 25 Vdataとする)が、目標の圧縮符号量TCVの許容範囲内に入るか否か を判定する(図10、44)。



万一、許容範囲内から外れた場合(図10、44のNO側)、圧縮処理部18は、先にステップS40で決定したNSFを新たにISFとし、ステップS44で得られた画像圧縮後の符号量ACVdata をACVdata として、ステップS40に動作を戻し、目標スケールファクタNSFを更新して画像圧縮を再度繰り返す。一方、許容範囲内に入った場合(図10、44のYES側)、圧縮処理部18は、所望の画像圧縮が達成されたと判断して、動作を終了する。

(第2の実施形態の効果)

5

15

以上説明したように、第2の実施形態では、ストロボ使用の有無に応 10 じて、正解に近い初期スケールファクタを選択する。したがって、目標 の圧縮符号量に到達するまでの試し圧縮の回数を効率的に削減すること ができる。

また、初期スケールファクタが正解に近いので、試し圧縮の結果は、 正解近傍におけるスケールファクタと圧縮符号量との関係を正確に反映 する。したがって、目標スケールファクタの推定をより正確に行うこと も可能となる。

さらに、第2の実施形態では、ストロボ使用の画像データについて、 目標スケールファクタを補正するので、目標スケールファクタをより正 確に求めることが可能となる。

- 20 ちなみに、図13中の黒三角印は、補正後の目標スケールファクタを プロットしたものである。この図13に示されるように、補正後の目標 スケールファクタ(黒三角印)の方が、補正前の目標スケールファクタ (◇印)よりも正解ライン(図8中の点線)に近く、すなわち、目標ス ケールファクタは正確に補正されていることが分かる。
- 25 次に、別の実施形態について説明する。

[0057]

<第3の実施形態>

以下、本発明の第3の実施形態について説明する。なお、第3の実施 形態における電子カメラの構成については、第1の実施形態(図1)と 同じため、ここでの説明を省略する。

5 以下、第3の実施形態の特徴である、圧縮処理部18の動作について 説明する。

(圧縮符号化の前準備)

図14は、第3の実施形態における圧縮符号化の前準備の手順を示し た流れ図である。

10 第3の実施形態における前準備の特徴点は、テスト画像の撮像感度設定に応じて、標準量子化テーブルを使い分けている点である(図14、S12a)。

このとき使用される ISO200 専用の標準量子化テーブルを、図15

(a)に示す。また、ISO1600 専用の標準量子化テーブルを、図15(b)

に示す。これらの標準量子化テーブルは、復号化画像の画質評価などに
より、撮像条件ごとに決定されたものである。

なお、図14に示すその他の動作(S11、S13~S15)については、第1の実施形態(図2)と同じため、ここでの説明を省略する。

20 (圧縮符号化方法の説明)

図16は、第3の実施形態における圧縮符号化方法を示した流れ図である。第3の実施形態における動作上の特徴点は、次の(1),(2)である。

- (1) 圧縮処理部18は、画像データの撮像感度設定に応じて、標準量 25 子化テーブルを選択する(図16、S16a)。
 - (2) 圧縮処理部18は、選択した標準量子化テーブルを使用して、試

し圧縮 (図16、S17) および本圧縮 (図16、S23~26) を実行する。

なお、図16に示すその他の動作については、第1の実施形態(図7) と同じため、ここでの説明を省略する。

5 (第3の実施形態の効果)

上述した ISO1600 専用の標準量子化テーブルは、高域空間周波数成分の量子化係数が大きめに設定される。したがって、高い撮像感度設定において発生しやすい高域ノイズ成分を効果的に抑圧すると共に、圧縮符号量がノイズによって無意味に増加するのを防ぐことができる。

10 一方、ISO200 専用の標準量子化テーブルは、高域空間周波数成分の量子化係数が比較的小さめに設定される。したがって、高域微小信号の消失やモスキートノイズを抑制し、画質劣化を極力防止することが可能となる。

く実施形態の補足事項>

15 なお、上述した実施形態では、電子カメラに本発明を適用する場合について説明した。この場合には、画像データの撮像条件を電子カメラから直に取得できるという構成上の利点がある。しかしながら、本発明の実施形態は電子カメラに限定されるものではない。

例えば、スキャナ装置などに本発明を適用してもよい。この場合、ス 20 キャナ装置における撮像条件(例えば、スキャン速度、スキャン方式、 スキャンサイズ、スキャン対象物の種類、照明の種類など)を有効に利 用して、スキャンされた画像データを適正に圧縮符号化することが可能 となる。

さらに、図7、図10または図16の動作手順を、圧縮符号化プログ 25 ラムとして記録媒体に記録してもよい(請求項10に対応)。この場合、 コンピュータ上において、本発明の圧縮符号化方法を実行することが可 能となる。

5

10

また、上述した実施形態では、画像圧縮方式としてJPEG方式を採用する場合について説明したが、本発明はこれに限定されるものではない。例えば、画像圧縮方式として、MPEG方式などを採用してもよい。 勿論、動画像の圧縮に本発明を適用してもよい。

さらに、上述した実施形態では、圧縮パラメータとしてスケールファクタを使用する場合について説明したが、これに限定されるものではない。一般に、圧縮符号化処理のプロセスにおいて圧縮符号量に影響を及ぼす調節可能な要素であれば、圧縮パラメータとして使用することができる。

例えば、量子化テーブルにおける個々の量子化係数を変更するなどにより、空間周波数領域上の圧縮配分を変更しても圧縮符号量を変更することが可能である。したがって、空間周波数領域上の圧縮配分 (例えば、量子化テーブル上の個々の量子化係数)を圧縮パラメータとしてもよい。また、上述した実施形態では、最低1回の試し圧縮でスケールファクタを推定する手順について説明した。この場合、撮像条件の情報を有効利用することにより、最低1回の試し圧縮で目標スケールファクタの推定精度を非常に高いレベルまで高められるという利点がある。しかしながら、本発明はこれに限定されるものではなく、試し圧縮を複数回繰り返すような公知の圧縮パラメータ推定手順に本発明を適用することも可能である。

なお、上述した実施形態では、撮像条件として、『撮像感度設定』または『ストロボ使用の有無』を使用した場合について説明した。特に、このような撮像感度設定を撮像条件として使用した場合、ノイズ量の変化に敏感に対応して、適正な圧縮符号化を実行できるという利点がある。しかしながら、本発明の撮像条件は、これに限定されるものではない。

一般に、撮像条件としては、画像データに有意な (例えば統計的な) 差 異を生じせしめ、かつその差異が圧縮結果 (圧縮符号量や復号化画像の 画質など) に影響を及ぼすものであればよい。このような撮像条件であ れば、本発明の効果を得ることが可能である。

5 また、上述した実施形態では、一種類の撮像条件に対応して圧縮符号 化を制御しているが、これに限定されるものではない。例えば、複数種 類の撮像条件に対応して、圧縮符号化を制御してもよい。この場合、複 数種類の撮像条件を論理的に組み合わせることによって飛躍的に細かな 場合分けが可能となり、圧縮符号化処理を細かく制御することが可能と 10 なる。

なお、上述した実施形態では、撮影モードの各種設定などに基づいて 撮像条件を判断しているが、撮像条件を取得する方法はこれに限定され るものではない。例えば、ユーザーが撮像条件を判断して操作釦などを 介して情報入力するようにしてもよい。この場合、本発明方法では、被 写体の配光状態などの撮像条件をより詳しく取得し、より適正な圧縮符 号化を実施することが可能となる。

以下、請求項6~9に記載の発明に列挙した、具体的な撮像条件について説明する。

[A] 撮像感度設定、信号ゲイン、ガンマ補正カーブ

15

20 撮像感度を手動もしくは自動で高感度に設定するに従って(撮像部の信号ゲインを上げるに従って)、夜間や日陰などを明るく撮像できる反面、ノイズレベルも増大する。

また、ガンマ補正カーブのγを大きくするに従って、撮像部の微少振幅ゲインが大きくなり、画面暗部のノイズレベルが増大する。

25 このようにノイズレベルが増大するような撮像条件では、圧縮符号量 がノイズ増加分だけ増えるため、次のような圧縮符号化が好ましい。

- ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の高いもの にする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、ノイズレベルの大きい画像データ に関して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
- 5 ●圧縮ステップにおいて、ノイズレベルの大きい画像データに関して求めた補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
 - ●周波数領域での標準圧縮配分率 (たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数)を変更して、ノイズの空間周波数成分を強く抑圧する。
 - [B] 電子ズームの有無、電子ズームの倍率
- 10 電子ズームを使用したり、あるいは電子ズームの倍率が大きくなるに 従って、画像データの実質的な解像度が低くなる。この場合、画像デー タの高域空間周波数成分が欠落して、圧縮符号量が必然的に少なくなる。 そこで、電子ズームを使用する撮像条件の場合には、次のような圧縮符 号化が好ましい。
- 15 ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いもの にする。
 - ●パラメータ推定ステップにおいて、上記のような実質的に低解像度の 画像データに関して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定 する。
- 20 ●圧縮ステップにおいて、上記のような実質的に低解像度の画像データ に関して求めた補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
 - ●周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数)を変更して、欠落している高域空間周波数成分に対する量子化係数を大きくする。
- 25 [C] シャッタ速度
 - シャッタ速度が遅くなるに従って、手ブレや被写体ブレによる像流れ

が生じやすくなる。この場合、信号成分については、高域空間周波数成分が欠落して、圧縮符号量が比較的少なくなる。そこで、高域空間周波数成分の欠落が顕著な低速シャッタの撮像条件では、次のような圧縮符号化が好ましい。

- 5 ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いものにする。
 - ●パラメータ推定ステップにおいて、低速シャッタの画像データに関して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
- ●圧縮ステップにおいて、低速シャッタの画像データに関して求めた補 10 正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
 - ●画質の主観評価に基づいて、低速シャッタの画像データに適した周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。低速シャッタの撮像条件に対応して、この周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準化量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使用する。

15

- 一方、ノイズ成分については、シャッタ速度が遅くなってCCDの蓄積時間が長くなる分だけ増える(特に高域空間周波数成分のノイズが増える)。
- 25 このようなシャッタ速度ごとにおける画像データの特徴に対応して、 圧縮符号化を行ってもよい。なお、このとき、三脚使用の有無を踏まえ

て、圧縮符号化を行うことが好ましい。

「Dヿホワイトバランス調整値

撮像部のホワイトバランス調整値により、屋外撮影/室内撮影、晴天撮影/曇天撮影、夕焼け撮影/日中撮影などのように、撮影場所や撮影時刻や色相や彩度などを大まかにグループ分けすることが可能となる。このように、ホワイトバランス調整値から画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- 10 ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域 での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の 配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応 じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(標準量子化テーブルま たは量子化係数の配分)を使い分ける。

[E]特殊撮影効果

- 20 特殊撮影効果(モノクロ処理、エンボス効果、明暗にじみ効果、ハイキー処理、ローキー処理、クロマキー処理、ノイズ付加効果、モザイク効果など)の種類に基づいて、画像データの特徴を大まかにグループ分けすることができる。このように、特殊撮影効果の種類ごとに画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。
- 25 ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。

- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
- ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

10 「F] 階調

15

階調補正の程度などにより、画像データのコントラスト、ノイズ量、ディテール、色相、彩度などが変化する。そこで、階調の撮像条件から、画像データの特徴を大まかにグループ分けすることが可能となる。このように、階調の撮像条件から画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
- 20 ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

5

[G] ストロボ使用の有無

ストロボを使用とすると、ストロボ光の届かない背景が黒くつぶれるため、画面内の一部領域において輝度レベルが欠落しやすい。このような輝度レベルの一部欠落が生じると、画像データの情報量が少なくなり、画像データの圧縮符号量は小さくなる。そこで、ストロボ使用の撮像条件の場合には、次のような圧縮符号化が一般的に好ましい。

- ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いもの にする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、ストロボ使用の画像データに関し 10 て求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、ストロボ使用の画像データに関して求めた補 正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、ストロボ使用の画像データに適した 周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量 子化係数の配分)を決定する。ストロボ使用の画像データについては、 この周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまた は量子化係数の配分)を使用する。

[H] スローシンクロ使用の有無

スローシンクロを使用すると、背景が明るく撮影される。そのため、 20 単なるストロボ使用に比べて、輝度レベルの潰れは少ない。したがって、 スローシンクロの撮影条件の場合、単なるストロボ撮影の撮像条件とは 区別して、圧縮符号化を行うことが好ましい。

[I] 日中シンクロ使用の有無

日中シンクロを使用すると、背景も被写体も明るく撮影される。その 25 ため、単なるストロボ使用とは異なり、輝度レベルの潰れは極めて少な い。したがって、日中シンクロの撮影条件の場合、単なるストロボ撮影 の撮像条件とは区別して、圧縮符号化を行うことが好ましい。

「J]測光值

5

15

20

測光値に基づいて、画像データの特徴を大まかにグループ分けすることができる。このように、測光値に応じて画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
- 10 ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
 - ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

[K]マルチパターン測光値

マルチパターン測光値に基づいて、被写体の配光状態(逆光、順光など)をグループ分けすることができる。このように、マルチパターン測光値に応じて画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 25 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた

補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。

●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

「L」被写体の配光状態

5

10

15

被写体の配光状態(例えば、逆光、順光、側光、斜光、半逆光)に基づいて、画像データを大まかにグループ分けすることができる。このように、配光状態に応じて画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

「M】縦位置撮影か否か

縦位置撮影か否かにより、画像データの画面構成を大まかにグループ 25 分けすることができる。このように、縦位置撮影か否かに応じて画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能とな

る。

5

10

●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。

●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。

●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。

●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

[N] カメラブレ量

カメラブレ量が大きくなるに従って、像が流れやすくなる。この場合、 15 画像データの高域空間周波数成分が欠落し、圧縮符号量が必然的に少な くなる。そこで、このようなカメラブレ量が大きい撮像条件では、次の ような圧縮符号化が好ましい。

- ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いものにする。
- 20 ●パラメータ推定ステップにおいて、カメラブレ量の大きな画像データ に関して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、カメラブレ量の大きな画像データに関して求めた補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価に基づいて、カメラブレ量の大きな画像データに適し 25 た周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは 量子化係数の配分)を決定する。カメラブレ量の大きい撮像条件に対応

して、この周波数領域での標準圧縮配分率 (たとえば標準化量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使用する。

[0]マクロ撮影の有無、像倍率

フラクタル図形の特徴を有さない被写体 (人工物など) に対して、マクロ撮影などの高倍率撮影を行った場合、画像データの実質的な解像度は低くなる。この場合、画像データの高域空間周波数成分が欠落し、圧縮符号量が比較的少なくなる。そこで、マクロ撮影のような高倍率撮影では、次のような圧縮符号化が好ましい。

- ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いもの 10 にする。
 - ●パラメータ推定ステップにおいて、上記のような低解像度の画像データに関して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、上記のような低解像度の画像データに関して 求めた補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- 15 ●周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を変更して、欠落している高域空間周波数成分に対する量子化係数を大きくする。

[P]被写界深度

被写界深度が浅くなるに従って、被写体の前後でボケ量が大きくなる。

20 この場合、画像データの高域空間周波数成分が欠落し、圧縮符号量が比較的少なくなる。そこで、被写界深度の浅い撮像条件では、次のような 圧縮符号化が好ましい。

- ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いもの にする。
- 25 ●パラメータ推定ステップにおいて、被写界深度の浅い画像データに関 して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。

●圧縮ステップにおいて、被写界深度の浅い画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。

●画質の主観評価に基づいて、被写界深度の浅い画像データに適した周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。被写界深度の浅い撮像条件に対応して、この周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準化量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使用する。

[Q] 絞り値、焦点距離、撮影画角、被写体距離

次のような撮像条件では、画面内の背景部分などがいずれもぼけやす 10 くなる。

- ・絞り値が解放側。
- ・撮影レンズの焦点距離が長い (撮影画角が狭い)。
- ・被写体距離が近い。

このように像がぼけると、画像データの高域空間周波数成分が欠落し、 15 画像データの圧縮符号量は比較的小さくなる。そこで、このようにボケ が大きくなる撮像条件の場合には、次のような圧縮符号化が好ましい。 ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の低いもの にする。

●パラメータ推定ステップにおいて、ボケの大きな画像データに関して 20 求めた統計的関係を用いて、適正な圧縮パラメータを推定する。

- ●圧縮ステップにおいて、ボケの大きな画像データに関して求めた補正 処理を用いて、圧縮パラメータの補正を行う。
- ●画質の主観評価に基づいて、ボケの大きな画像データに適した周波数 領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係 25 数の配分)を決定する。ボケの大きな撮像条件に対応して、この周波数 領域での標準圧縮配分率(たとえば標準化量子化テーブルまたは量子化

係数の配分)を使用する。

[R] 合焦状況

5

焦点検出ユニットなどから得られる合焦状況に基づいて、画像データ のボケ具合をグループ分けすることができる。このように合焦状況に応 じて画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化 が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求 めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。 10
 - ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域 での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の 15 配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応 じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テ ーブルまたは量子化係数)の配分を使い分ける。

「S]多点の合焦状況

多点焦点検出ユニットなどから得られる多点合焦状況に基づいて、画 20 面内のボケ面積やボケ位置を大まかにグループ分けすることができる。 このように多点合焦状況に応じて画像データをグループ分けすることに より、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求 めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関 25 して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。

●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。

●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

「T]撮影レンズの種別

撮影レンズの種別データに基づいて、画像データの収差性能、空間周 10 波数特性 (MTF特性)、ボケ味などを大まかにグループ分けすることが できる。このように撮影レンズの種別に応じて画像データをグループ分けすることにより、次のような圧縮符号化が可能となる。

- ●試行ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた標準的な圧縮パラメータを、試行用の圧縮パラメータとする。
- 15 ●パラメータ推定ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して予め求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
 - ●圧縮ステップにおいて、同一グループ内の画像データに関して求めた 補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●画質の主観評価などに基づいて、各グループごとに適正な周波数領域 20 での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数の 配分)を決定する。圧縮符号化時には、画像データのグループ分けに応 じて、これらの周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テ ーブルまたは量子化係数の配分)を使い分ける。

[U]温度

25 CCDなどの撮像素子温度が上昇するに従って、画像データのノイズ レベルが大きくなる。したがって、温度の高い撮像条件では、圧縮符号 量がノイズ増加分だけ増えるため、次のような圧縮符号化が好ましい。

- ●試行ステップにおいて、試行用の圧縮パラメータを圧縮度の高いものにする。
- ●パラメータ推定ステップにおいて、ノイズレベルの大きい画像データ に関して求めた統計的関係を用いて、圧縮パラメータを推定する。
- ●圧縮ステップにおいて、ノイズレベルの大きい画像データに関して求めた補正処理を用いて、圧縮パラメータを補正する。
- ●周波数領域での標準圧縮配分率(たとえば標準量子化テーブルまたは量子化係数)を変更して、ノイズの空間周波数成分を強く抑圧する。

10

15

5

産業上の利用可能性

本発明による圧縮符号化方法によれば、圧縮パラメータの推定を適切かつ正確に行うことが可能となったり、撮像条件に起因する圧縮パラメータの推定誤差を厳密に補正することができたり、画像データのノイズを目立たなくしたり、画質劣化を抑えることが可能となる。

本発明は、電子カメラ、ディジタル式ビデオカメラ、複写機、ファクシミリ等、画像を記憶したり伝送したりする装置に広く応用することができる。

請求の範囲

1. 試行用の圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する 試行ステップと、前記試行ステップにおける前記画像データの圧縮結果 に基づいて、前記画像データを目標とする符号量に圧縮するための圧縮 パラメータを推定するパラメータ推定ステップと、前記パラメータ推定 ステップで推定した圧縮パラメータを使用して、前記画像データを圧縮 符号化する圧縮ステップとを有してなり、前記試行ステップは、前記画 像データの撮像条件を取得し、当該撮像条件または撮像条件の区分に対 応して、前記試行用の圧縮パラメータを変更するものである圧縮符号化 方法。

5

10

- 2.試行用の圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する試行ステップと、前記試行ステップにおける前記画像データの圧縮結果を、予め複数の画像データを試験的に圧縮符号化して得た「圧縮パラメータと圧縮符号量との統計的関係」に当てはめて、前記画像データを目標とする符号量に圧縮するための圧縮パラメータを推定するパラメータ推定ステップと、前記パラメータ推定ステップで推定した圧縮パラメータを使用して、前記画像データを圧縮符号化する圧縮ステップとを有してなり、前記パラメータ推定ステップは、撮像条件又は撮像条件の区分ごとに前記統計的関係を準備しておき、前記画像データの撮像条件に対応して、前記統計的関係を選択使用するものである圧縮符号化方法。
- 3. 試行用の圧縮パラメータを使用して、画像データを圧縮符号化する 25 試行ステップと、前記試行ステップにおける前記画像データの圧縮結果 に基づいて、前記画像データを目標とする符号量に圧縮するための圧縮

パラメータを推定するパラメータ推定ステップと、前記パラメータ推定ステップで推定した圧縮パラメータを使用して、前記画像データを圧縮符号化する圧縮ステップとを有してなり、前記圧縮ステップは、前記画像データの撮像条件を取得し、当該撮像条件または撮像条件の区分に対応して、前記パラメータ推定ステップで推定した圧縮パラメータを補正するものである圧縮符号化方法。

5

10

15

20

- 4.周波数領域での標準圧縮配分率に試行用のスケールファクタを乗じて得た周波数領域での圧縮配分率を用いて、直交変換後の画像データを量子化および符号化し、前記画像データの圧縮符号量を求める試行ステップと、前記試行ステップで求めた前記画像データの圧縮符号量に基づいて、前記画像データを目標とする符号量に圧縮するためのスケールファクタを推定するパラメータ推定ステップと、前記周波数領域での標準圧縮配分率に前記パラメータ推定ステップと、前記周波数領域での標準圧縮配分率に前記パラメータ推定ステップとを有したスケールファクタを乗じて得た周波数領域での圧縮配分率を用いて、直交変換後の前記画像データを量子化および符号化する圧縮ステップとを有してなり、前記試行ステップおよび前記圧縮ステップは、撮像条件または撮像条件の区分ごとに前記周波数領域での標準圧縮配分率を準備し、前記画像データの撮像条件に対応して、前記周波数領域での標準圧縮配分率を選択使用するものである圧縮符号化方法。
- 5. 画像データを直交変換して変換係数を求める直交変換ステップと、前記直交変換ステップで求めた変換係数を、周波数領域での圧縮配分率に従って量子化する量子化ステップと、前記量子化ステップで量子化 された変換係数を符号化する符号化ステップとを有してなり、前記量子 化ステップは、前記画像データの撮像条件または撮像条件の区分に対応

して前記周波数領域での圧縮配分率を変更することにより、空間周波数 領域上の圧縮配分を変更するものである圧縮符号化方法。

6.請求の範囲第1項ないし第5項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件は、前記画像データを撮像した撮像部の条件である、撮像感度設定、信号ゲイン、ガンマ補正カーブ、電子ズームの有無、電子ズームの倍率、シャッタ速度、ホワイトバランス調整値、特殊撮影効果、階調の少なくとも一つである圧縮符号化方法。

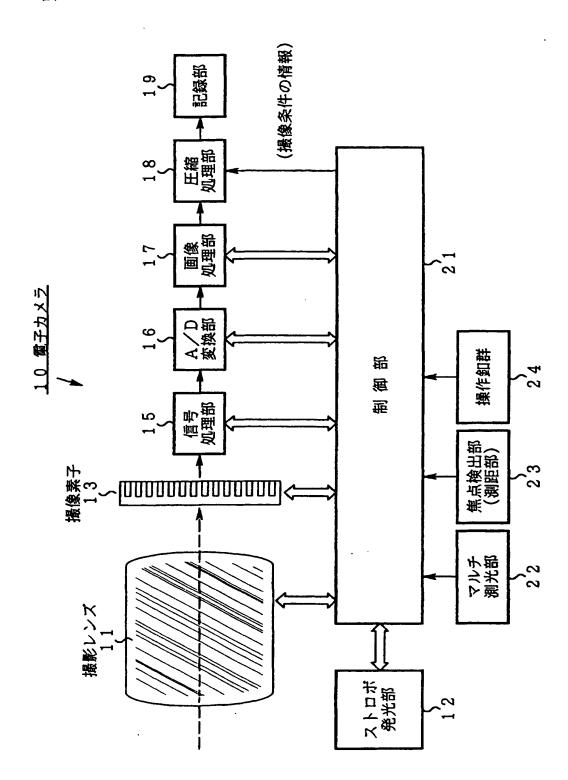
5

20

- 7.請求の範囲第1項ないし第5項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件は、前記画像データを撮像した撮影環境の条件である、ストロボ使用の有無、スローシンクロ使用の有無、日中シンクロ使用の有無、測光値、マルチパターン測光値、被写体の配光状態、縦位置撮影の有無、カメラブレ量、温度の少なくとも一つである圧縮符15 号化方法。
 - 8.請求の範囲第1項ないし第4項のいずれか1項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件は、前記画像データを撮像した撮影レンズの条件である、マクロ撮影の有無、像倍率、被写界深度、絞り値、焦点距離、撮影画角、被写体距離、合焦状況、多点合焦状況、撮影レンズの種別の少なくとも一つである圧縮符号化方法。
- 9.請求の範囲第5項に記載の圧縮符号化方法であって、前記撮像条件 は、前記画像データを撮像した撮影レンズの条件である、像倍率、合焦 25 状況、多点合焦状況の少なくとも一つである圧縮符号化方法。

- 10.請求の範囲第1項ないし第9項のいずれか1項に記載の圧縮符号 化方法をコンピュータに実行させるための圧縮符号化プログラムを記録 した機械読み取り可能な記録媒体。
- 5 11. 請求の範囲第10項に記載の記録媒体を有してなる撮像装置。

: 図 1



2/15

図 2

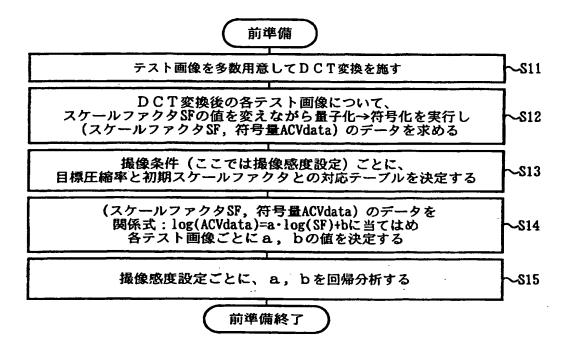


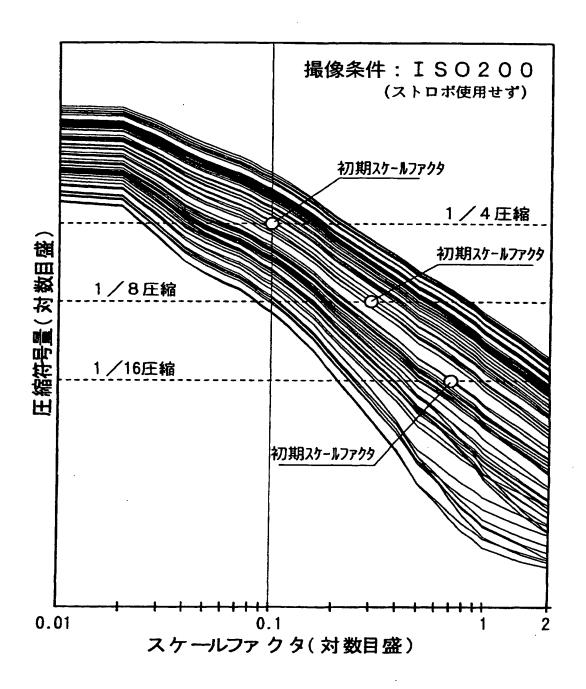
図3

		撮像感度設定		
		ISO200	I S O 1 6 O O	
目標圧縮率	1/4	0.1	0.5	
	1/8	0.3	1.0	
	1/16	0.7	1.5	

WO 00/78053 PCT/JP00/00848

3/15

· 図 4



、図5

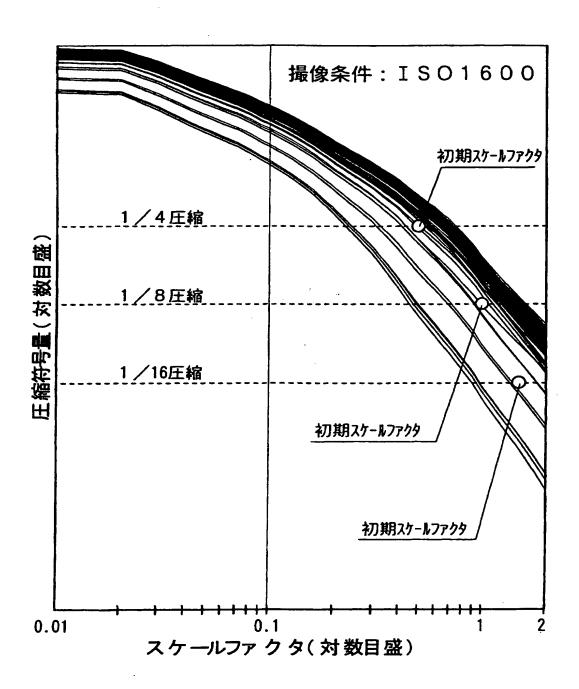
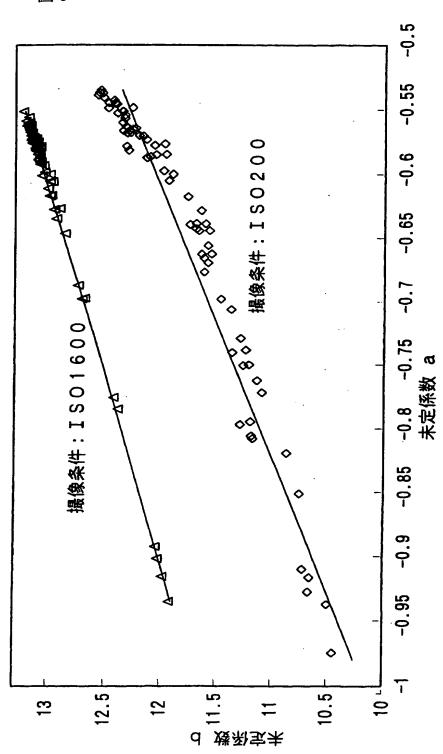
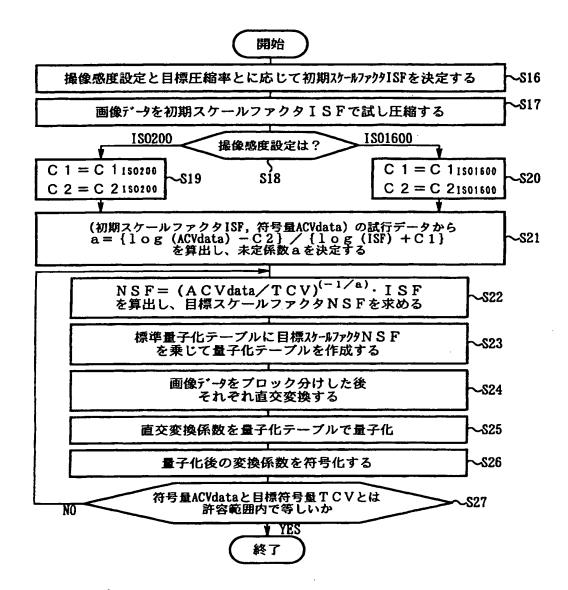


図 6



6/15

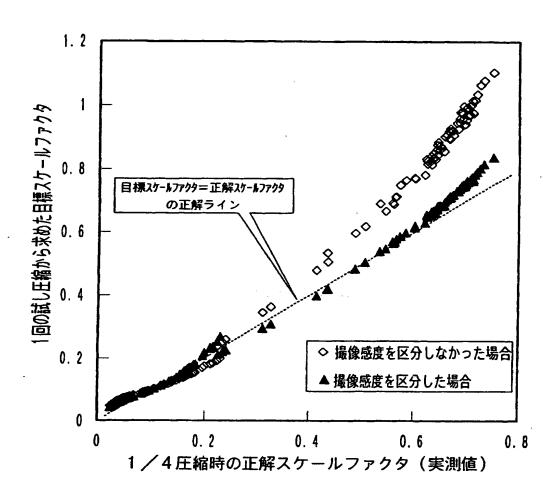
図7



WO 00/78053 PCT/JP00/00848

7/15

図8



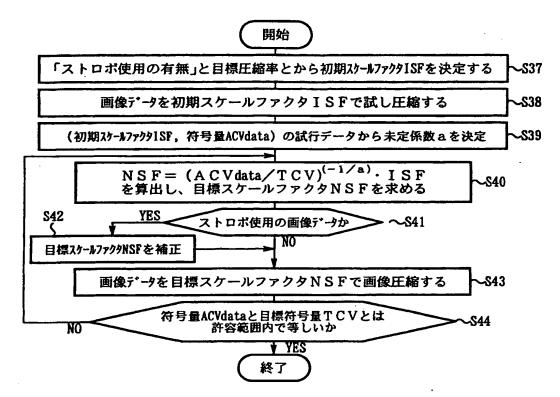
8/15

図9

前準備 **-S31** テスト画像を多数用意してそれぞれにDCT変換を施す DCT変換後の各テスト画像について、 スケールファクタSFの値を変えながら量子化→符号化を実行し **~**S32 (スケールファクタSF, 符号量ACVdata) のデータを求める 撮像条件 (ここでは撮像感度設定) ごとに、 ~S33 目標圧縮率と初期スケールファクタとの対応テーブルを決定する (スケールファクタSF, 符号量ACVdata) のデータを 関係式:log(ACVdata)=a·log(SF)+bに当てはめ **∽**S34 各テスト画像ごとにa,bの値を決定する テスト画像から求めたa, bのデータを回帰分析し $b=C1\cdot a+C2$ の係数C1, C2を求める **√**\$35 ストロポ撮影のテスト画像について 上記の係数C1, C2を使ったスケールファクタ予測演算を行い **∽**S36 予測演算値と正解スケールファクタとの間の補正式を決定する 前準備終了

9/15

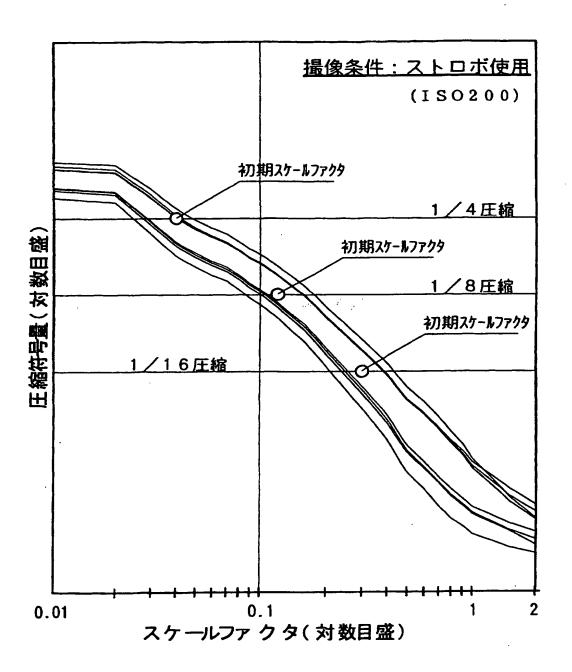
図10



PCT/JP00/00848

10/15

図11



WO 00/78053 PCT/JP00/00848

11/15

図12

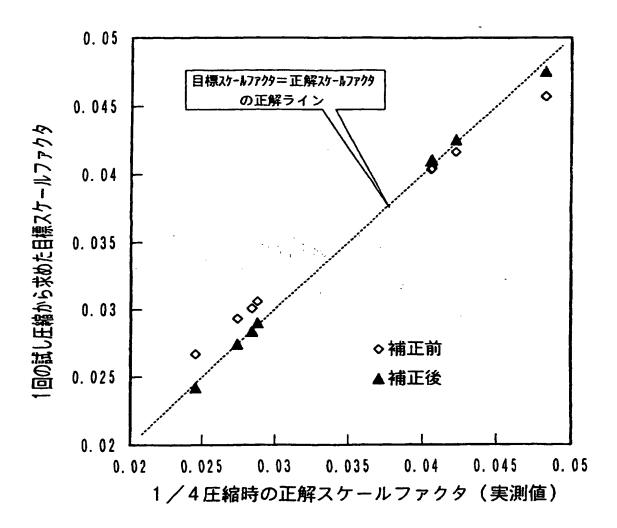
初期スケールファクタ

		ストロポ使用の有無	
		ストロボ無し	ストロボ使用
目標圧縮率	1/4	0.1	0.04
	1 / 8	0.3	0.12
	1/16	0.7	0.3

WO 00/78053 PCT/JP00/00848

12/15

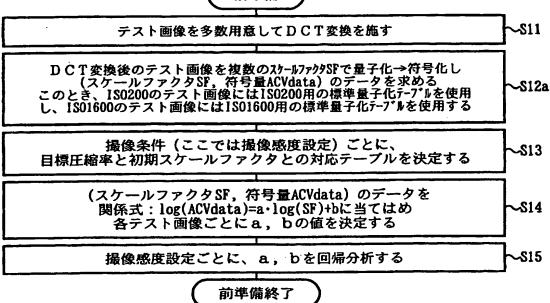
図13



13/15

図14

前準備



THIS PAGE BLANK (USFIE

WO 00/78053 PCT/JP00/00848

14/15

図15

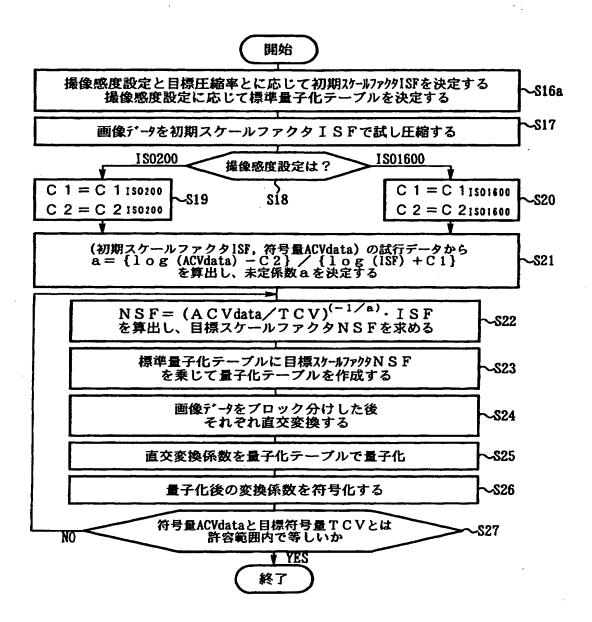
	I	s o	20	0用	の標	準量	子化	テー	ブル	·例
		16	11	10	16	24	40	51	61	
		12	12	14	19	26	58	60	5.5	
•		14	13	16	24	40	57	69	56	
(a)		14	17	22	29	51	87	80	62	
(~)		18	22	37	56	68	109	103	77	
		24	35	55	64	81	104	113	92	
	į	49	64	78	87	103	121	120	101	
		72	92	95	98	112	100	103	99	

									,
18	S O ⁻	160) O F	刊の村	票準量	量子(ヒテ -	ープル	レ例
	16	11	10	16	24	40	61	91	}
	12	12	14	19	26	58	72	82	
	14	13	16	24	40	57	82	84	
(b)	14	17	22	29	51	87	96	93	
(5)	18	22	37	56	68	109	123	115	
	24	35	55	64	81	104	135	138	
	58	76	93	104	123	145	144	151	
:	108	138	142	147	168	150	154	148	

THIS PAGE BLANK (USPTO)

15/15

図16



THIS PAGE BLANK (USPTO)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP00/00848

	IFICATION OF SUBJECT MATTER			
Int.	Cl ⁷ H04N7/50, H04N5/232		Ī	
According to	International Patent Classification (IPC) or to both nati	onal classification and IPC		
B. FIELDS	SSEARCHED			
Int.				
Jits Koka	ion searched other than minimum documentation to the uyo Shinan Koho 1922-1996 i Jitsuyo Shinan Koho 1971-2000	Jitsuyo Shinan Toroku K	oho 1994-2000 oho 1996-2000	
Electronic da JICS	ata base consulted during the international search (name ST (JOIS FILE)	or data base and, where practicable, scal	con terms asset)	
C. DOCUI	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
Category*	Citation of document, with indication, where app		Relevant to claim No.	
X Y	JP, 10-150633, A (Konica Corpor 02 June, 1998 (02.06.98) (Fami Claims; Fig. 3	ation), ily: none)	1-3 4-11	
Y	US, 5502485, A (Nikon Corporati 26 March, 1996 (26.03.96), & JP, 7-75056 Claims; Fig. 4	on),	1-11	
Y	JP, 4-333987, A (Canon Inc.), 20 November, 1992 (20.11.92) Claims; Fig. 4	(Family: none)	1-11	
Y	US, 5845011, A (Canon Inc.), 01 December, 1998 (01.12.98), Claims; Fig. 1 & EP, 586218 & JP, 7-670 & DE, 69319810	032	1-11	
Y	JP, 9-116802, A (Matsushita Ele 02 May, 1997 (02.05.97) (Fami Claims	ectric Ind. Co., Ltd.), ly: none)	1-11	
Furthe	er documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.		
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier document but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed		"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art document member of the same patent family		
Date of the 06	actual completion of the international search April, 2000 (06.04.00)	Date of mailing of the international sea 25 April, 2000 (25.	orch report	
Name and r	nailing address of the ISA/ anese Patent Office	Authorized officer		
Facsimile N	No.	Telephone No.		

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP00/00848

ategory*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	JP, 11-88825, A (Canon Inc.), 30 March, 1999 (30.03.99) (Family: none) Claims; Fig. 4	1-11

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1992)

国際調査報告

国際出願番号 PCT/JP00/00848

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))

Int. C17 H04N7/50, H04N5/232

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. C17 H04N7/24-68

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1922-1996年

日本国公開実用新案公報日本国登録実用新案公報

1971-2000年1994-2000年

日本国実用新案登録公報

1996-2000年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)

JICST (JOISファイル)

C. 関連すると認められる文献

	J C p0 47 53 人間A	
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
X Y	JP, 10-150633, A (コニカ株式会社) 2.6月.1998 (02.06.98) (ファミリーなし) 特許請求の範囲、図3	1-3 4-11
Y	US, 5502485, A (株式会社ニコン) 26. 3月. 1996 (26. 03. 96) & JP, 7-75056 特許請求の範囲、図4	1-11
Y	JP, 4-333987, A (キャノン株式会社) 20. 11月. 1992 (20. 11. 92) (ファミリーなし) 特許請求の範囲、4図	1-11

区欄の続きにも文献が列挙されている。

- * 引用文献のカテゴリー
- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「〇」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって て出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理 論の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

国際調査報告

国際出願番号 PCT/JP00/00848

C (続き). 用文献の	関連すると認められる文献	関連する
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号
Y	US, 5845011, A (キャノンン株式会社) 1. 12月. 1998 (01. 12. 98) 特許請求の範囲、図1 & EP, 586218 & JP, 7-67032 & DE, 69319810	1-11
Y	JP, 9-116802, A (松下電器産業株式会社) 2.5月.1997 (02.05.97) (ファミリーなし) 特許請求の範囲	1-11
Y	JP, 11-88825, A (キャノン株式会社) 30.3月.1999 (30.03.99) (ファミリーなし) 特許請求の範囲、図4	1-11

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

☐ OTHER: ____

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

THIS PAGE BLANK (USPTO)